

第 15 章

向量場 (Vector Fields)

目錄

15.1 向量場與純量場	159
15.2 保守場	161
15.3 線積分	161
15.4 向量場的線積分	163
15.5 線積分基本定理與路徑獨立	164
15.6 參數曲面	165
15.7 面積分	165
15.8 賦向曲面	167
15.9 通量積分	167

15.1 向量場與純量場 (Vector Fields and Scalar Fields)

向量場

定義 15.1.1. (1) 令 $D \subset \mathbb{R}^2$, \mathbb{R}^2 的向量場 (vector field) 是一個函數 $\mathbf{F} : D \rightarrow \mathbb{R}^2$, 將 (x, y) 對應到向量 $\mathbf{F}(x, y)$ 。

(2) 令 $E \subset \mathbb{R}^3$, \mathbb{R}^3 的向量場 (vector field) 是一個函數 $\mathbf{F} : E \rightarrow \mathbb{R}^3$, 將 (x, y, z) 對應到向量 $\mathbf{F}(x, y, z)$ 。通常可表為 $\mathbf{F}(x, y, z) = \langle F_1(x, y, z), F_2(x, y, z), F_3(x, y, z) \rangle = F_1(x, y, z)\mathbf{i} + F_2(x, y, z)\mathbf{j} + F_3(x, y, z)\mathbf{k}$ 。

(3) 若其分量函數 F_1, F_2, F_3 為連續函數, 則稱其為連續向量場。

(4) 若其分量函數 F_1, F_2, F_3 可微, 則稱其為可微向量場。

(5) 若其分量函數 F_1, F_2, F_3 的任意階偏導函數均連續, 則稱其為平滑 (smooth)。

(6) 一個純量函數也可稱為純量場 (scalar field)。

例 15.1.2. 一個點質量 m 位於 P_0 位置向量為 \mathbf{r}_0 , 則重力場為

$$\mathbf{F}(x, y, z) = \mathbf{F}(\mathbf{r}) = \frac{-km}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}_0|^3}(\mathbf{r} - \mathbf{r}_0) = -km \frac{(x - x_0)\mathbf{i} + (y - y_0)\mathbf{j} + (z - z_0)\mathbf{k}}{((x - x_0)^2 + (y - y_0)^2 + (z - z_0)^2)^{\frac{3}{2}}}。$$

其大小為 $\frac{km}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}_0|^2}$ 。

例 15.1.3. 一物體繞 z -軸旋轉的角速度 (angular velocity) 爲 $\boldsymbol{\Omega} = \Omega \mathbf{k}$, 則速度場爲 $\mathbf{v}(x, y, z) = -\Omega y \mathbf{i} + \Omega x \mathbf{j}$ 。

例 15.1.4. 描繪 \mathbb{R}^3 上的向量場 $\mathbf{F}(x, y, z) = z \mathbf{k}$ 。

例 15.1.5. (1) 重力場 (gravitation field) $\mathbf{F}(x, y, z)$,

(2) 電力場 (electrostatic field) $\mathbf{E}(x, y, z)$,

(3) 流體速度場 (velocity field) $\mathbf{v}(x, y, z)$,

(4) 梯度場 (gradient field) $\nabla f(x, y, z)$ 。

場線

例 15.1.6. (1) 在一向量場上, 一曲線稱爲場線 (field lines) 或積分曲線 (integral curves), 若其上每一點之切向量 爲此向量場的向量。

(2) 流體速度場之場線亦稱爲流線 (flow lines, streamlines); 力場之場線亦稱爲力線 (lines of force)。

註 15.1.7. 向量場 $\mathbf{F}(x, y, z) = \langle F_1(x, y, z), F_2(x, y, z), F_3(x, y, z) \rangle$ 之場線的微分方程可表爲

$$\frac{dx}{F_1(x, y, z)} = \frac{dy}{F_2(x, y, z)} = \frac{dz}{F_3(x, y, z)} \circ$$

例 15.1.8. (1) 試求重力場 $\mathbf{F}(x, y, z) = -km \frac{(x-x_0)\mathbf{i} + (y-y_0)\mathbf{j} + (z-z_0)\mathbf{k}}{((x-x_0)^2 + (y-y_0)^2 + (z-z_0)^2)^{\frac{3}{2}}}$ 的場線。

(2) 試求速度場 $\mathbf{v}(x, y, z) = -\Omega y \mathbf{i} + \Omega x \mathbf{j}$ 的場線。

(3) 試求 $\mathbf{F} = \langle xz, 2x^2z, x^2 \rangle$ 的場線。

極座標下的向量場

例 15.1.9. (1) 向量場 \mathbf{F} 可表爲 $\mathbf{F}(r, \theta) = F_r(r, \theta)\hat{\mathbf{r}} + F_\theta(r, \theta)\hat{\boldsymbol{\theta}}$, 其中

$$\begin{aligned}\hat{\mathbf{r}} &= \cos \theta \mathbf{i} + \sin \theta \mathbf{j}, \\ \hat{\boldsymbol{\theta}} &= -\sin \theta \mathbf{i} + \cos \theta \mathbf{j},\end{aligned}$$

$\hat{\mathbf{r}}$ 稱爲徑向向量 (radial vector), F_r 稱爲徑向分量; $\hat{\boldsymbol{\theta}}$ 稱爲橫向向量 (transverse vector), F_θ 稱爲橫向分量。

(2) 極座標方程 $r = r(\theta)$ 的曲線可表爲 $\mathbf{r} = r\hat{\mathbf{r}}$ 。

(3) 描述 $\mathbf{F}(r, \theta) = \hat{\mathbf{r}} + \hat{\boldsymbol{\theta}}$, 並求其場線。

15.2 保守場 (Conservative Fields)

保守場

例 15.2.1. 求 $f(x, y) = x^2y - y^3$ 的梯度場。

定義 15.2.2. 一個向量場 \mathbf{F} 若是某個純量函數 ϕ 的梯度場, 即 $\mathbf{F} = \nabla\phi$, 則稱 \mathbf{F} 為保守場 (conservative vector field), ϕ 稱為 \mathbf{F} 的位勢函數 (potential function)。

例 15.2.3. 重力場 $\mathbf{F}(x, y, z) = \frac{-km}{|\mathbf{r}-\mathbf{r}_0|^3}(\mathbf{r}-\mathbf{r}_0)$ 是保守場, 其位勢函數是 $\phi = \frac{km}{|\mathbf{r}-\mathbf{r}_0|}$ 。

例 15.2.4. 速度場 $\mathbf{v}(x, y, z) = -\Omega y\mathbf{i} + \Omega x\mathbf{j}$ 不是保守場。

保守場的必要條件

定理 15.2.5. 若 $\mathbf{F}(x, y) = \langle F_1(x, y), F_2(x, y) \rangle$ 是 xy -平面區域 D 上的保守場, F_1 及 F_2 在 D 上有連續的一階偏導函數, 則在 D 上 $\frac{\partial F_1}{\partial y} = \frac{\partial F_2}{\partial x}$ 。

定理 15.2.6. 假設 \mathbf{F} 定義在空間的單連通區域上。 $\mathbf{F} = \langle F_1, F_2, F_3 \rangle$ 之分量函數有連續的一階偏導函數。則 \mathbf{F} 為保守場的必要條件是 $\frac{\partial F_3}{\partial y} = \frac{\partial F_2}{\partial z}, \frac{\partial F_1}{\partial z} = \frac{\partial F_3}{\partial x}, \frac{\partial F_2}{\partial x} = \frac{\partial F_1}{\partial y}$ 。

定義 15.2.7. 若 $\phi(x, y, z)$ 是保守場 \mathbf{F} 的位勢函數, 則等直值曲面 $\phi(x, y, z) = C$ 稱為 \mathbf{F} 的等位曲面。對平面亦有類似定義。

例 15.2.8. 證明 $\mathbf{F}(x, y) = \langle x, -y \rangle$ 是保守場, 求其位勢函數, 描述其場線及等位曲線。

例 15.2.9. 向量場 $\mathbf{F} = \langle xy - \sin z, \frac{1}{2}x^2 - \frac{e^y}{z}, \frac{e^y}{z^2} - x \cos z \rangle$ 在 $D = \{(x, y, z) : z \neq 0\}$ 上是否為保守場? 若是, 求其位勢函數。

例 15.2.10. 對 $(x, y) \neq (0, 0)$, 定義向量場 $\mathbf{F} = \langle \frac{-y}{x^2+y^2}, \frac{x}{x^2+y^2} \rangle$ 及純量場 $\theta(x, y) = (x, y)$ 的極角 θ , 使得 $0 \leq \theta < 2\pi$ 。驗證:

- $\frac{\partial}{\partial y}F_1(x, y) = \frac{\partial}{\partial x}F_2(x, y), (x, y) \neq (0, 0)$,
- 對所有 $(x, y) \neq (0, 0)$, 且 $0 < \theta < 2\pi$, $\nabla\theta(x, y) = \mathbf{F}(x, y)$,
- \mathbf{F} 在整個平面上不是保守場。

15.3 線積分 (Line Integrals)

線積分

定義 15.3.1. 在空間中, $f(x, y, z)$ 為一實值函數, 其定義域為 D , 曲線 $C: \mathbf{r}(t) = \langle g(t), h(t), k(t) \rangle$, $t \in [a, b]$ 為包含在 D 中的曲線。於是 $f(g(t), h(t), k(t))$ 為定義在 $[a, b]$ 上的函數。將曲線 C 分割為 n 段 s_1, \dots, s_n , 其長度為 $\Delta s_1, \dots, \Delta s_n$ 在每一段上取任一點 (x_k, y_k, z_k) , 則得 Riemann 和 $\sum_{k=1}^n f(x_k, y_k, z_k) \Delta s_k$ 。若極限 $\lim_{\|P\| \rightarrow 0} \sum_{k=1}^n f(x_k, y_k, z_k) \Delta s_k$ 存在, 則定義它是 $f(x, y, z)$ 在 C 上的線積分 (line integral of f along C), 記為 $\int_C f(x, y, z) ds$ 。

註 15.3.2. (1) (線積分計算法) 若 $\mathbf{r}(t)$ 為平滑, 則 $s(t) = \int_a^t \left| \frac{d\mathbf{r}}{d\tau} \right| d\tau = \int_a^t |\mathbf{v}(\tau)| d\tau$ 。故

$$\begin{aligned} \int_C f(x, y, z) ds &= \int_a^b f(g(t), h(t), k(t)) |\mathbf{v}(t)| dt \\ &= \int_a^b f(g(t), h(t), k(t)) \sqrt{\left(\frac{dx}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dy}{dt}\right)^2 + \left(\frac{dz}{dt}\right)^2} dt. \end{aligned}$$

(2) 對平面上的曲線和函數也可同樣定義線積分。

(3) 若 C 為有限條平滑曲線 C_1, C_2, \dots, C_n 的聯集, 即 C 是逐段平滑曲線, 則 $\int_C f(x, y) ds = \int_{C_1} f(x, y) ds + \dots + \int_{C_n} f(x, y) ds$ 。

(4) 線積分與曲線的參數選法無關。

例 15.3.3. C 為從 $(0, 0, 0)$ 到 $(1, 1, 0)$, 再到 $(1, 1, 1)$ 之折線段。求 $f(x, y, z) = x - 3y^2 + z$ 在 C 上的線積分。

例 15.3.4. C_1 是 $y = x^2$ 上從 $(0, 0)$ 到 $(1, 1)$ 的弧, C_2 是從 $(1, 1)$ 到 $(1, 2)$ 的線段, C 是它們的聯集。求 $\int_C 2x ds$ 。

例 15.3.5. 令 C 為 $x^2 + y^2 = 1$ 的上半圓, 求 $\int_C (2 + x^2 y) ds$ 。

例 15.3.6. 若 C 為 $\langle \cos t, \sin t, t \rangle, t \in [0, 2\pi]$, 求 $\int_C y \sin z ds$ 。

例 15.3.7. C 為 $x^{\frac{2}{3}} + y^{\frac{2}{3}} = a^{\frac{2}{3}}$, 求 $\int_C x^{\frac{4}{3}} + y^{\frac{4}{3}} ds$ 。

例 15.3.8. C 為 $(x^2 + y^2)^2 = a^2(x^2 - y^2)$, 求 $\int_C |y| ds$ 。

例 15.3.9. C 為 $y = a \cosh \frac{x}{a}$, 求 $\int_C \frac{ds}{y^2}$ 。

例 15.3.10. C 為 $x^2 + y^2 = z^2$ 與 $y^2 = ax$ 之交線上, 從 $(0, 0, 0)$ 到 $(a, a, \sqrt{2}a)$ 的曲線段, 求 $\int_C z ds$ 。

線積分的應用

定義 15.3.11. 若一金屬線位於空間平滑曲線 C 上, 其密度為 $\delta(x, y, z)$, 則

(1) 質量為 $M = \int_C \delta(x, y, z) ds$ 。

(2) 對座標面的一次矩為 $M_{yz} = \int_C x \delta ds, M_{xz} = \int_C y \delta ds, M_{xy} = \int_C z \delta ds$ 。

(3) 質心 $(\bar{x}, \bar{y}, \bar{z})$ 為 $\bar{x} = \frac{M_{yz}}{M}, \bar{y} = \frac{M_{xz}}{M}, \bar{z} = \frac{M_{xy}}{M}$ 。

(4) 對座標軸及一般直線之二次矩為 $I_x = \int_C (y^2 + z^2) \delta ds, I_y = \int_C (x^2 + z^2) \delta ds,$
 $I_z = \int_C (x^2 + y^2) \delta ds, I_L = \int_C r^2 \delta ds$, 其中 $r(x, y, z)$ 為 (x, y, z) 到直線 L 的距離。

(5) 對直線 L 的迴轉半徑為 $R_L = \sqrt{\frac{I_L}{M}}$ 。

例 15.3.12. 令 C 為圓心在原點, 半徑為 a 之上半圓, 求 C 對 x -軸的力矩。

例 15.3.13. 求 $C: \mathbf{r} = \langle a \cos t, a \sin t, bt \rangle, 0 \leq t \leq 2\pi$ 的形心。

例 15.3.14. 一曲線 C 是 $z = 2 - x^2 - 2y^2$ 與 $z = x^2$ 的交集, 在 $(0, 1, 0)$ 到 $(1, 0, 1)$ 的部份, 在 (x, y, z) 的密度為 xy 。求其質量。

15.4 向量場的線積分 (Line Integrals of vector fields)

功

定義 15.4.1. 令 \mathbf{F} 是 \mathbb{R}^3 上的連續力場, 此力作用在一物體上, 將其沿著平滑曲線 C 移動, 令 \mathbf{T} 為 C 的單位切向量。則所做的功 (work) 為

$$W = \int_C \mathbf{F}(x, y, z) \cdot \mathbf{T}(x, y, z) ds = \int_a^b \mathbf{F}(\mathbf{r}(t)) \cdot \mathbf{r}'(t) dt = \int_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r}.$$

[註] 功的五種表法

$$\begin{aligned} W &= \int_a^b \mathbf{F} \cdot \mathbf{T} ds = \int_a^b \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} = \int_a^b \mathbf{F} \cdot \frac{d\mathbf{r}}{dt} dt = \int_a^b (F_1 \frac{dx}{dt} + F_2 \frac{dy}{dt} + F_3 \frac{dz}{dt}) dt \\ &= \int_a^b F_1 dx + F_2 dy + F_3 dz. \end{aligned}$$

例 15.4.2. 求力場 $\mathbf{F}(x, y) = \langle x^2, -xy \rangle$ 沿著 $\frac{1}{4}$ 圓 $\mathbf{r}(t) = \langle \cos t, \sin t \rangle, t \in [0, \frac{\pi}{2}]$ 所做的功。

例 15.4.3. 力 $\mathbf{F} = \langle y - x^2, z - y^2, x - z^2 \rangle$ 沿著曲線 $\mathbf{r}(t) = \langle t, t^2, t^3 \rangle$ 作用, 從 $(0, 0, 0)$ 到 $(1, 1, 1)$ 所作的功為何? 若 $\mathbf{r}(t) = \langle t, t, t \rangle$, 則如何?

流量積分

定義 15.4.4. (1) 若一個曲線之起點與終點相同, 則稱為封閉曲線或線圈 (closed curve or loop)。

(2) 若一個封閉曲線, 除端點外, 本身均不相交, 則稱為簡單曲線 (simple curve)。

定義 15.4.5. 令 \mathbf{F} 為連續速度場, $\mathbf{r}(t)$ 為一曲線, 則沿著這曲線從 $t = a$ 到 b 的流量 (flow) 為 $\int_a^b \mathbf{F} \cdot \mathbf{T} ds$ 。此積分稱為流量積分 (flow integral)。若此曲線為封閉線圈 (closed loop), 則此流量稱為此曲線的環流量 (circulation)。

例 15.4.6. 一液體的速度場為 $\mathbf{F} = \langle x, y, z \rangle$ 。求它沿著曲線 $\mathbf{r}(t) = \langle \cos t, \sin t, t \rangle, t \in [0, 2\pi]$ 的流量。

例 15.4.7. 求速度場 $\mathbf{F} = \langle x - y, x \rangle$ 沿著封閉曲線 $\mathbf{r} = \langle \cos t, \sin t \rangle, t \in [0, 2\pi]$ 的環流量。

例 15.4.8. 令 $\mathbf{F} = \langle y, -x \rangle$ 。求沿以下曲線由 $(1, 0)$ 到 $(0, -1)$ 的線積分 $\int_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r}$ 。

(a) 直線段,

(b) 在單位圓上逆時針轉四分之三圈。

例 15.4.9. 令 $\mathbf{F} = \langle y^2, 2xy \rangle$ 。求沿以下曲線由 $(0, 0)$ 到 $(1, 1)$ 的線積分 $\int_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r}$ 。

(a) 直線 $y = x$,

(b) 曲線 $y = x^2$,

(c) 從 $(0, 0)$ 到 $(0, 1)$ 再到 $(1, 1)$ 的折線段。

15.5 線積分基本定理與路徑獨立

線積分基本定理

定理 15.5.1. (線積分基本定理) 平滑曲線 C 定義為 $\mathbf{r}(t), t \in [a, b]$. f 為可微函數, ∇f 在 C 上連續, 則

$$\int_C \nabla f \cdot d\mathbf{r} = f(\mathbf{r}(b)) - f(\mathbf{r}(a)).$$

例 15.5.2. 重力場 $\mathbf{F}(\mathbf{x}) = -\frac{mMG}{|\mathbf{r}|^3}\mathbf{r}$ 對質量 m 之物體沿著平滑曲線從 $(3, 4, 12)$ 移到 $(2, 2, 0)$. 求所做的功。

路徑獨立

定義 15.5.3. (1) 一個區域 D 是連通的 (connected) 表示其上任兩點均可以用 D 上的路徑加以連接。

(2) 平面上的連通區域 D , 其上任意封閉曲線的內部均只包含 D 的點, 則稱 D 為單連通區域 (simply connected)。

定理 15.5.4. 令 D 為開連通區域, \mathbf{F} 為 D 上的平滑向量場。下列敘述是等價的:

- (1) \mathbf{F} 為 D 上的保守場。
- (2) 對 D 上任意逐段平滑封閉曲線 C , $\oint_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r} = 0$ 。
- (3) 任給 D 上兩點 P_1, P_2 (可能相同), 則對 D 上任意以 P_1 為起點, 以 P_2 為終點之逐段平滑曲線 C , 線積分 $\int_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r}$ 之值均相等。

例 15.5.5. 求 $I = \int_C (e^x \sin y + 3y)dx + (e^x \cos y + 2x - 2y)dy$, C 是繞橢圓 $4x^2 + y^2 = 4$ 逆時針旋轉。

例 15.5.6. 令 C 為從 $(1, \pi)$ 到 $(2, \pi)$ 的直線段, 求 $\int_C (1 - \frac{y^2}{x^2} \cos \frac{y}{x})dx + (\sin \frac{y}{x} + \frac{y}{x} \cos \frac{y}{x})dy$ 。

例 15.5.7. 求 $\int_C ydx + xdy + 4dz$, 其中 C 是連接 $(1, 1, 1)$ 到 $(2, 3, 1)$ 的線段。

例 15.5.8. 求 A, B 使得向量場 $\mathbf{F} = \langle Ax \sin(\pi y), x^2 \cos(\pi y) + Bye^{-z}, y^2 e^{-z} \rangle$ 為保守場, 並求 $\int_C \mathbf{F} \cdot d\mathbf{r}$, 其中 C 是

- (a) 曲線 $\mathbf{r} = \langle \cos t, \sin 2t, \sin^2 t \rangle, 0 \leq t \leq 2\pi$,
- (b) $z = x^2 + 4y^2$ 與 $z = 3x - 2y$ 的交線上, 從 $(0, 0, 0)$ 到 $(1, \frac{1}{2}, 2)$ 的部份。

例 15.5.9. 令 $A = (1, 0), B = (0, 1), C = (-1, 0), D = (0, -1)$, 曲線 C 從 A 開始沿著 $ABCD$ 繞一圈, 求 $\int_C \frac{dx+dy}{|x|+|y|}$ 。

15.6 參數曲面 (Parametric surfaces)

定義 15.6.1. (1) R 為 uv -平面上之區域, $\mathbf{r}(u, v) = \langle f(u, v), g(u, v), h(u, v) \rangle$ 為 R 上的連續向量場, 且在 R 上為一對一。則 \mathbf{r} 的值域 S 稱為參數曲面(parametric surface)。

(2) \mathbf{r} 以及 R 稱為 S 的參數化(parametrization), R 是參數定義域, u, v 為參數。

例 15.6.2. (a) 描述向量方程 $\mathbf{r}(u, v) = \langle 2 \cos u, v, 2 \sin u \rangle$ 之曲面。

(b) 若 $\theta \leq u \leq \frac{\pi}{2}, 0 \leq v \leq 3$, 其曲面為何?

例 15.6.3. 描述曲面 $\mathbf{r} = \langle a \cos u \sin v, a \sin u \sin v, a \cos v \rangle, 0 \leq u \leq 2\pi, 0 \leq v \leq \frac{\pi}{2}$ 。其邊界為何?

例 15.6.4. P_0 點的位置向量為 \mathbf{r}_0 , 一平面通過 P_0 且包含兩個非平行的向量 \mathbf{a} 及 \mathbf{b} , 求該平面的向量方程。

例 15.6.5. 寫出球 $x^2 + y^2 + z^2 = a^2$ 的參數方程式。

例 15.6.6. 求柱面 $x^2 + y^2 = 4, 0 \leq z \leq 1$ 之參數方程式。

例 15.6.7. 寫出曲面 $z = f(x, y), (x, y) \in R$ 的參數式。

例 15.6.8. 將錐面 $z = \sqrt{x^2 + y^2}, 0 \leq z \leq 1$, 參數化。

例 15.6.9. 將曲線 $y = f(x), a \leq x \leq b$ 繞 x 軸旋轉 ($f(x) \geq 0$)。其參數表示為 $x = x, y = f(x) \cos \theta, z = f(x) \sin \theta, a \leq x \leq b, 0 \leq \theta \leq 2\pi$ 。

15.7 面積分(Surface Integrals)

面積分

定義 15.7.1. 曲面 S 為 $\mathbf{r}(u, v) = \langle x(u, v), y(u, v), z(u, v) \rangle, (u, v) \in D$ 。若 D 為矩形, 將其分割成小矩形 R_{ij} , 其邊長為 Δu 及 Δv 。於是曲面 S 被分成對應的小片 S_{ij} , 在 S_{ij} 上任選樣本點 P_{ij}^* 則可得 Riemann 和 $\sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n f(P_{ij}^*) \Delta S_{ij}$ (ΔS_{ij} 為 S_{ij} 之面積)。則 f 在曲面 S 之面積分

為 $\iint_S f(x, y, z) dS = \lim_{m, n \rightarrow \infty} \sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n f(P_{ij}^*) \Delta S_{ij}$ 。

定義 15.7.2. (1) 一個空間中的集合 S 若滿足以下條件, 則稱為平滑曲面 (smooth surface): 對任意 $P \in S$ 均有一鄰域 N , 使得它是平滑函數 $g(x, y, z)$ 的定義域, 且 (i) $N \cap S = \{Q \in N : g(Q) = 0\}$, (ii) $\nabla g(Q) \neq 0, \forall Q \in N \cap S$ 。

(2) 一個參數曲面若其內點滿足以上條件, 則稱為平滑曲面。

定理 15.7.3. 若 S 由 $\mathbf{r}(u, v), (u, v) \in D$ 所定義 (D 不見得是矩形)。則

(1) 其法向量為 $\mathbf{n} = \mathbf{r}_u \times \mathbf{r}_v = \left\langle \frac{\partial(y, z)}{\partial(u, v)}, \frac{\partial(z, x)}{\partial(u, v)}, \frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)} \right\rangle$ 。

(2) 其面積元 (area element) 為 $dS = |\mathbf{r}_u \times \mathbf{r}_v| du dv = \sqrt{\left(\frac{\partial(y, z)}{\partial(u, v)}\right)^2 + \left(\frac{\partial(z, x)}{\partial(u, v)}\right)^2 + \left(\frac{\partial(x, y)}{\partial(u, v)}\right)^2} du dv$ 。

(3) \mathcal{S} 的曲面面積為 $\iint_{\mathcal{S}} dS$ 。

(4) $f(x, y, z)$ 在 \mathcal{S} 的面積分為

$$\iint_{\mathcal{S}} f(x, y, z) dS = \iint_D f(\mathbf{r}(u, v)) |\mathbf{r}_u \times \mathbf{r}_v| dA.$$

例 15.7.4. (1) 若曲面 \mathcal{S} 為 $z = g(x, y), (x, y) \in D$ 。則

$$\iint_{\mathcal{S}} f(x, y, z) dS = \iint_D f(x, y, g(x, y)) \sqrt{1 + \left(\frac{\partial z}{\partial x}\right)^2 + \left(\frac{\partial z}{\partial y}\right)^2} dA.$$

(2) 若曲面 \mathcal{S} 滿足 $G(x, y, z) = 0$, 且一對一地投影到 xy -平面上的 D 。假設在 \mathcal{S} 上, G 有連續的一階偏導數且均不為 0, 則

$$\iint_{\mathcal{S}} f(x, y, z) dS = \iint_D f(x, y, g(x, y)) \left| \frac{\nabla G(x, y, z)}{G_z(x, y, z)} \right| dx dy.$$

例 15.7.5. 曲面 \mathcal{S} 為 $z = \sqrt{x^2 + y^2}$ 上介於 $z = 0$ 與 $z = 1$ 的部份, 求 $\iint_{\mathcal{S}} z dS$ 。

例 15.7.6. 求柱面 $x^2 + y^2 = 2ay$ 位於球 $x^2 + y^2 + z^2 = 4a^2$ 之內的面積。

例 15.7.7. 求在半球 $z = \sqrt{a^2 - x^2 - y^2}$ 上的 $\iint_{\mathcal{S}} z^2 dS$ 。

例 15.7.8. $x = 1, y = 1, z = 1$ 在第一卦限切出一立方體, 它在第一卦限部分的表面為 S 。求 $g(x, y, z) = xyz$ 在 S 上的積分。

例 15.7.9. 若曲面 S 之側面 S_1 為柱面 $x^2 + y^2 = 1$, 其底 S_2 為平面 $z = 0$ 上的圓盤 $x^2 + y^2 \leq 1$, 其頂部在平面 $z = 1 + x$ 上。求 $\iint_{\mathcal{S}} z dS$ 。

面積分的應用

定義 15.7.10. 令 S 為一薄殼, $\delta(x, y, z)$ 為其密度, 則

(1) 質量 $M = \iint_{\mathcal{S}} \delta(x, y, z) dS$ 。

(2) 對座標面之一次矩, $M_{yz} = \iint_{\mathcal{S}} x \delta dS, M_{xz} = \iint_{\mathcal{S}} y \delta dS, M_{xy} = \iint_{\mathcal{S}} z \delta dS$ 。

(3) 質心 $(\bar{x}, \bar{y}, \bar{z})$ 為 $\bar{x} = \frac{M_{yz}}{M}, \bar{y} = \frac{M_{xz}}{M}, \bar{z} = \frac{M_{xy}}{M}$ 。

(4) 對座標軸之二次矩 $I_x = \iint_{\mathcal{S}} (x^2 + y^2) \delta dS, I_y = \iint_{\mathcal{S}} (x^2 + z^2) \delta dS, I_z = \iint_{\mathcal{S}} (x^2 + y^2) \delta dS$;
對 L 之二次矩 $I_L = \iint_{\mathcal{S}} r^2 \delta dS$, 其中 $r(x, y, z)$ 為 (x, y, z) 到直線 L 的距離。

(5) 對一直線 L 的迴轉半徑為 $R_L = \sqrt{\frac{I_L}{M}}$ 。

例 15.7.11. 求參數曲面 $x = 2uv, y = u^2 - v^2, z = u^2 + v^2$, 其中 $u^2 + v^2 \leq 1$, 對 z -軸的慣性矩。

例 15.7.12. 求對 $z = 0$ 的力矩 $\iint_{\mathcal{S}} z dS$, 其中 \mathcal{S} 是 $z^2 = 1 + x^2 + y^2$ 介於 $z = 1, z = \sqrt{5}$ 之間的部份。

例 15.7.13. 一個半徑為 a 之半球殼, 其密度 δ 為常數, 求其質心。

15.8 賦向曲面 (Oriented surfaces)

定義 15.8.1. (1) 一個平滑曲面 S , 假設有單位向量場 $\hat{\mathbf{N}}(P)$ 定義在 S 上, 且在 S 上是連續的。如果我們對每個點 P , $\hat{\mathbf{N}}(P)$ 均為 P 的法向量, 則稱 S 是賦向曲面 (oriented surface), $\hat{\mathbf{N}}(P)$ 決定其賦向 (orientation), $\hat{\mathbf{N}}$ 之方向稱為正向 (positive side)。

(2) 一個曲面 S 的邊界曲線為 C , S 的方向可以衍生 C 的方向: 若你在 C 上沿著該方向前進, 且你的頭指向 S 的方向 $\hat{\mathbf{N}}$, 則曲面 S 在你的左側。

(3) 正賦向曲面 S 所定義的賦向曲線 C 記為 ∂S 。

(4) 一個曲面如果是一個立體 E 的邊界, 則稱為封閉曲面 (closed surface)。

註 15.8.2. (1) Mobius band:
$$\begin{cases} x = 2 \cos \theta + r \cos \frac{\theta}{2} \\ y = 2 \sin \theta + r \cos \frac{\theta}{2} \\ z = r \sin \frac{\theta}{2}, \end{cases} \quad -\frac{1}{2} \leq r \leq \frac{1}{2}, 0 \leq \theta \leq 2\pi, \text{ 爲非賦向曲面。}$$

(2) 若曲面 S 為 $z = g(x, y)$, 則一個自然的方向是 $\hat{\mathbf{N}} = \frac{1}{\sqrt{1+(\frac{\partial g}{\partial x})^2+(\frac{\partial g}{\partial y})^2}} \left\langle -\frac{\partial g}{\partial x}, -\frac{\partial g}{\partial y}, 1 \right\rangle$

(3) 若曲面 S 由 $\mathbf{r}(u, v)$ 所定義, 則一個自然的方向是 $\hat{\mathbf{N}} = \frac{\mathbf{r}_u \times \mathbf{r}_v}{|\mathbf{r}_u \times \mathbf{r}_v|}$ 。

(4) 若曲面 S 滿足 $G(x, y, z) = 0$, 則一個自然的方向是 $\hat{\mathbf{N}} = \frac{\nabla G}{|\nabla G|}$ 。

(5) 在球面上 $\mathbf{r}(\varphi, \theta) = \langle a \sin \varphi \cos \theta, a \sin \varphi \sin \theta, a \cos \varphi \rangle$, 則 $\hat{\mathbf{N}} = \frac{1}{a} \mathbf{r}(\varphi, \theta)$ 。

15.9 通量積分 (Flux integrals)

定義 15.9.1. 若 \mathbf{F} 是賦向曲面 S 上的連續向量場, \mathbf{F} 經過 S 的通量 (flux) 是 \mathbf{F} 之法向分量在 S 上的積分, 即

$$\iint_S \mathbf{F} \cdot d\mathbf{S} = \iint_S \mathbf{F} \cdot \hat{\mathbf{N}} dS。$$

註 15.9.2. (1) 若 S 是由 $\mathbf{r}(u, v)$ 所定義, $\hat{\mathbf{N}}$ 爲自然賦向。則

$$\iint_S \mathbf{F} \cdot d\mathbf{S} = \iint_D \mathbf{F} \cdot (\mathbf{r}_u \times \mathbf{r}_v) dA。$$

(2) 若 S 是曲面 $z = g(x, y)$, 則

$$\iint_S \mathbf{F} \cdot d\mathbf{S} = \iint_D \left(-F_1 \frac{\partial g}{\partial x} - F_2 \frac{\partial g}{\partial y} + F_3 \right) dA。$$

例 15.9.3. 令 S 爲半徑爲 a 之單位圓, 求向量場 $\mathbf{F} = \frac{m\mathbf{r}}{|\mathbf{r}|^3}$ 向球外的通量, 其中 $\mathbf{r} = \langle x, y, z \rangle$ 。

例 15.9.4. 求向量場 $\mathbf{F} = \langle x, y, z \rangle$ 經由曲面 $x^2 + y^2 \leq a^2, -h \leq z \leq h$ 向外的總通量。

例 15.9.5. 求向量場 $\mathbf{F} = \langle z, 0, x^2 \rangle$ 經由曲面 $z = x^2 + y^2$ 在 $-1 \leq x \leq 1, -1 \leq y \leq 1$ 的部份向上的通量。

例 15.9.6. 求向量場 $\mathbf{F} = \langle y, -x, 4 \rangle$ 經由曲面 $z = 1 - x^2 - y^2$ 在第一卦限的部份向上的通量。

例 15.9.7. 求向量場 $\mathbf{F} = \langle \frac{2x}{x^2+y^2}, \frac{2y}{x^2+y^2}, 1 \rangle$ 經由曲面 $\mathbf{r} = \langle u \cos v, u \sin v, u^2 \rangle, 0 \leq u \leq 1, 0 \leq v \leq 2\pi$ 向下的通量。

例 15.9.8. 若 S 是由 $z = 1 - x^2 - y^2$ 及 $z = 0$ 所圍成之區域的邊界, $\mathbf{F}(x, y, z) = \langle y, x, z \rangle$, 求 $\iint_S \mathbf{F} \cdot d\mathbf{S}$ 。

例 15.9.9. 曲面 S 是由柱面 $y^2 + z^2 = 1, z \geq 0$ 被 $x = 0$ 及 $x = 1$ 所圍出。求 $\mathbf{F} = \langle 0, yz, z^2 \rangle$ 經由 S 之向外通量。

例 15.9.10. 求 $\mathbf{F} = \langle yz, x, -z^2 \rangle$ 沿著曲面 $y = x^2, 0 \leq x \leq 1, 0 \leq z \leq 4$, 向外的通量。